(19) 日本国特許庁(JP)

報(B2)

(川)特許番号

第2662264号

(45) 発行日 平成9年(1997) 10月8日

(24) 登錄日 平成9年(1997) 6月13日

(51) Int.CL ⁸	織別記号	庁内整理番号	ΡI			技術表示體所
B65G 17/20			B65G	17/20	D	
B 6 1 B 13/06			B61B	13/06	F	
B65G 47/61			B65G	47/61	Z	

苗球項の数2(全 12 頁)

(21)出顧番号	转顧昭63-266629	(73)特許権者	999999999		
			中西金属工業株式会社		
(22)出頭日	昭和63年(1988)10月21日		大阪府大阪市北区天満橋3丁目3番5号		
		(73)特許権者	999999999		
(65)公問番号	特関平2-117508		マツダ株式会社		
(43)公開日	平成2年(1990)5月2日		広島県安芸郡府中町新地3番1号		
		(72) 発明者	浴林		
			大阪府豊中市新千里隋町2丁月22番2号		
		(72) 発明者	田村 邦夫		
			広島県安霊郡府中町新地3番1号 マツ		
			岁 徽式 会 社内		
		(72)発明者	背野		
			広島県安装郵府中町新地3番1号 マツ		
			岁 徐式 会 社内		
		(74)代理人	弁理士 原 謙三		
		容査官	永安 真		
			最終質に続く		

(54) 【発明の名称】 昨両搬送装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】ある生産ライン上を鍛送されている車両を 該生産ラインから移動させるために、車輪を固定して該 車両を保持する搬送ユニットにより、車両の搬送を行う 車両搬送装置であって、

上記搬送ユニットには、前輪の保持・開放を行う前輪用 保持部材と、後輪の保持・開放を行う後輪用保持部材と が設けられており、前輪用保持部材又は後輪用保持部材 のいずれか一方が鍛送ユニットに固定されるとともに、 他方は上記生産ラインを搬送される車両の搬送力によっ 10 て車両の鍛送方向に対して移動可能となるように該鍛送 ユニットに支持されていることを特徴とする車両級送鉄

【請求項2】上記前輪用保持部材と後輪用保持部材とに は、車輪の前後部に位置する前把鈴アーム及び後把鈴ア

ームとが、それぞれ、回勤可能に設けられており、前把 持アームと後把持アームとを車軸より下方で、互いに逆 方向に回動させることにより車輪を把持することを特徴 とする請求項第1項記載の車両鐵送装置。

【発明の詳細な説明】

〔産業上の利用分野〕

本発明は草両の製造に際して、草両の前後輪を保持し て搬送する草両搬送装置に関するものである。

〔従来の技術〕

従来、車両の製造に際して、車輪の取付け後に、例え は、車体の組立ラインから検査ラインに車体を搬送する 場合、通常、車体をサイドシル部分で一旦リフトし、鐵 送装置における車輪受上に車輪が位置するように降下さ せて搬送するようにしている。

[発明が解決しようとする課題]

(2)

ところが、近年、車高が低下するとともに、サイドシ ル部分に程々の部品が組み付けられるようになっている ので、スペース的な制約からサイドシル部分で車体をリ フトすることが困難であり、かつ、サイドシル部分で車 体をリフトすると、サイドシル部分に組み付けられた部 品の領傷を生じやすいという問題を育していた。

3

(課題を解決するための手段)

本発明の請求項第1項に係る車両機送装置は、上記の 課題を解決するために、ある生産ライン上を鍛送されて いる車両を該生産ラインから移動させるために、車輪を 10 固定して該車両を保持する搬送ユニットにより、車両の 鍛送を行う車両搬送装置であって、上記鍛送ユニットに は、前輪の保持・関放を行う前輪用保持部材と、後輪の 保持・関放を行う後輪用保持部材とが設けられており、 前輪用保持部付又は後輪用保持部材のいずれか一方が鍛 送ユニットに固定されるとともに、他方は上記生産ライ ンを搬送される車両の搬送力によって車両の搬送方向に 対して移動可能となるように該銀送ユニットに支持され ていることを特徴とするものである。

1項に記載の車両鍛送装置において、上記前輪用保持部 材と後輪用保持部材とには、車輪の前後部に位置する前 把持アーム及び後把待アームとが、それぞれ、回勤可能 に設けられており、前把持アームと後把持アームとを草 輪より下方で、互いに逆方向に回動させることにより草 輪を把持することを特徴とするものである。

(作 用)

請求項第1項の構成によれば、車輪の取付け後におけ る車両の銭送を保持部材にて車輪を保持することにより 行うようにしたので、サイドシル部分を保持する場合と 30 いる。 異なり、亘両の保持が容易に行えるとともに、車両の保 特に伴って周囲の部品等に損傷を与える恐れがなくな る。しかも、撥送ユニットに対して、前輪用保持部材又 は後輪用保持部村のいずれか一方を、車の前後方向に移 動可能としたので、前輪用と後輪用の各保持部村間の間 隔を調整することにより、搬送ユニットにより搬送可能 なポイールベースを変更することができる。

すなわち、スラットコンベア等により上記生産ライン を搬送されて来る草両の前輪及び後輪の通過をセンサ等 で検出し、例えば草両の搬送方向に対して移動可能な保 40 持部村が後輪用保持部材であれば、後輪が後輪用保持部 材に対向する位置に到達した時点で、後輪用保持部材に よる後輪の保持を行わせる。

後輪の保持が完了すると、この状態で、前輪が前輪用 保持部材に対向する位置に到達するまで上記スラットコ ンベア等により車両を前方に移動させる。このとき、上 記後輪用保持部付は、上記車両の移動に伴って、搬送ユ ニットに対して摺動移動する。前輪が前輪用保持部材に 対向する位置に到達すると、上述と同様に、前輪用保持 部材による前輪の保持を行わせる。その後、本車両搬送 50 装置により車両をリフトし、該車両を上記生産ラインよ り移動させる。

また、請求項第2項の構成によれば、前把待アーム及 び後把待アームは、回動することにより車輪の把持を行 うために、車両の非銀送時に、前把持アーム、後把鈴ア ームや前後把持アームの作動機構などを車両搬送装置の 外部方向に突出させたりする必要がなく、前後犯持アー ムの開閉の状態に係わらず、進行方向に対する幅が変化 することがなくなる。

〔実能例〕

本発明の一実施例を第1回乃至第6回に基づいて説明 すれば、以下の通りである。

第1図~第3回に示すように、車両搬送装置は、搬送 すべき草両!の上方に位置し、互いに組み合わされた縦 フレーム2・2…及び構フレーム3・3…並びにそれら 縦フレーム2・2…、横フレーム3・3…から車両1の 両側に沿って下方に延びる垂直フレーム4・4…からな るフレーム構造を有する搬送ユニットらを供えている。 鍛送ユニット5はそれぞれローラ6・6を有する複数の また、請求項第2項に係る車両鍛送装置は、請求項第 20 可動支持部7・7…を介して鍛送レール8により移動目 在に支持されている。

> 搬送ユニット5の前部寄りの左右両側繼部には、車両 1の前輪10を外側方から把持するための1対の前輪用把 **持部村11が固定して設けられている。又、截送ユニット** 5の後部寄りの左右両側端部には、車両1の後輪12を外 側方から把持するための1対の後輪用把持部材13が設け られている。そして、各後輪用把待部村13は鍛送ユニッ ト5における1対の垂直フレーム4・4間に架設した鑽 動バー14・14に沿って車長方向に移動自在に支持されて

> 以下、第4回~第6回に基づいて、車体左側の後輪用 把持部材13につき詳述する。

> 上記車体左側の後輪用把持部材13は摺動バー14・14に より車長方向にスライド可能に支持された基体16を備え ている。基体16には重長方向に間隔を置いて配置され、 それぞれ垂直方向に延びる前後1対の回動軸17・18が回 動自在に支持されている。

回動軸17には、下向きに傾斜した後、車軸の位置より 下方となる位置で、水平方向に延びる水平部20aが設け られた前把鈴アーム20が回動可能に保持されており、ま た。回動軸18にも同様に、水平部21aが設けられた後把 持アーム21が回勤可能に保持されている。そして、後輪 12を把持するときには前後から前把持アーム20及び後把 待アーム21が挟むように、かつ、上記水平部20aと水平 部21aとの間隔が後輪12の直径より小さくなるように回 動する。又、各回動軸17・18における前把待アーム20及 び後把待アーム21とほぼ反対側の位置には、自由端にロ ーラ22・23を回動自在に支持した操作アーム24・25が固 定されている。

両操作アーム24・25間において、基体15によりスライ

下部村26が支持部村29 (第2図参照) により車幅方向、 つまり、E及び逆E方向に移動自在に支持されている。 スライド部材26は草長方向の前後両側に突出する第1突 出部26a・26aと、第1突出部26a・26aの車幅方向外側に て第1突出部26a・26aより大きな突出量で草長方向の前 後両側に突出する第2突出部26b・26bと、それらの間の 漢部26:・26:とを備えている。更に、スライド部村26の 宣帽方向の外方端における下部には、スライド部村26を 車帽方向に移動させるためのころ26dが取り付けられて

そして、第4図に示すよろに、スライド部材26を2点 鎖線で示す車帽方向内方端。つまり、E方向の移動端に 移動させると、各操作アーム24・25のローラ22・23が第 2突出部26b・26bにより車幅方向内方に押圧されて操部 26c.26cに嵌合するととにより、前把鈴アーム20は矢印 A方向、後把持アーム21は矢印B方向に回動して2点鎖 線の如く重長方向を向き、後輪12を解放するようになっ ている。

一方、第4回に実線で示すように、スライド部村26を 車幅方向外方端、つまり、逆B方向の移動端に移動させ ると、ローラ22・23が第1突出部26a・26aにより車幅方 向外方に押圧されて第1突出部26a・25a上に乗り上げ状 騰となるに伴い、前把鈴アーム20が迎A方向、後把鈴ア ーム21が逆B方向に回動して車幅方向を向く。上記した ように、前把持アーム20の水平部206と後把持アーム21 の水平部216は、車軸より下に位置するとともに、互い の間隔が車輪の直径より小さくなるため、上記動作によ り、後輪12の下部を両側から把縛することになる。

上記のように、車輪を解放するときには、前後把待ア 回動させることにより、車輪を保持する機成としている おり、車輪の把持・非把持に係わらず搬送ユニットの事 有スペースはほとんど変化しないので、鍛送ユニット5 を車両鐵送開始位置に戻すときの鐵送ルートは最小限で £43.

なお、前把持アーム20及び後把持アーム21を把持位置 または解放位置に保持するために、前犯持アーム20及び 後紀持アーム21に設けられた績強フランジ20b・21bに当 接するストッパ19a・19a及び19b・19bが、回動軸17・18 の近傍に設けられている。

スライド部村26の上方において、基体16に設けた車長 方向に延びるピン27によりロックレバー28が草帽方向に 延びる平面内でD及び逆D方向に回動自在に支持されて いる。ロックレバー28には、スライド部材26が日方向の 移動端に位置する際にはスライド部村26の第2突出部26 bの車幅方向外方に上方から係合して、前把持アーム20 及び後把縛アーム21が解放位置を向く状態でスライド部 材26をロックする一方、スライド部村26が逆E方向の移 動端に位置する際にはスライド部材26の第1突出部26a の車帽方向内方に上方から係合して前把待アーム20及び 50 ックレバー28が D方向に回勤し、係合部28aによるスラ

後把持アーム21が後輪12の把持位置を向く状態でスライ 下部村25をロックする係合部28aが設けられている。

又、ロックレバー28の上方には、ロックレバー28のD 方向への回動量を制限するストッパ板39が配置されてい る。ストッパ板 39におけるロックレバー 28の 当接部位に は、ウレタンゴム等の緩衝材を設けることが好ましい。

なお、以上では、車体左側の後輪12のための後輪用把 痔部村13について述べたが、 車体右側の後輪用犯持部材 13は車体左側の後輪用把持部材13と左右対称に構成され 10 ており、又、前輪用把鈴部村11は鍛送ユニット5に固定 され、草長方向にスライドしない点を除いて後輪用把鈴 部村13と同様に構成されているので、重復した説明は省 略する。

ところで、本車両銀送装置による銀送開始位置におい ては、各前輪用及び後輪用把捺部材11及び13に対応して 設置された車輪把持用操作装置30(第6図参照)が前輪 用把持部材11及び後輪用把持部材13による前輪10及び後 輪12の把縛を行わせる一方。本車両搬送装置による搬送 終了位置においては、各前輪用及び後輪用把持部村11及 20 び13に対応して設置された車輪解放用操作装置31(第2 図参照) が前輪用把持部村11及び後輪用把持部村13によ る前輪10及び後輪12の把持の解除を行わせるように構成 されている。

すなわち、第6図に示すように、車両1の鍛送開始位 置に設置される車輪把持用操作装置3Gは基台32を備え、 基台32上には車帽方向に延びるレール33が設けられてい る。レール33上には、それぞれレール33に沿って摺動す るローラ34・34を有する可動部材35・35が取り付けら れ、これら可勤部材35・35上にベース36が設けられてい ームを草両の前後方向に向けており、前後把持アームを 30 る。ベース36は、基台32上に設置した開閉操作用エアシ リンダ37のピストンロッド37aにより草幅方向に往復移 動させられるようになっている。

> そして、ベース35上には車長方向に延びる角ブロック 38が固定され、角ブロック38はスライド部材26のとろ26 はり車帽方向の内側に位置するようにされている。と れにより、関閉操作用エアシリンダ37にて角ブロック38 を車帽方向外方。つまり、道E方向に移動させると、こ ろ26dを介してスライド部材26が逆B方向に牽引され。 前把持アーム20及び後把持アーム21の逆A及び逆B方向 への回動に伴う後輪12の把持が行われるようになってい 3.

> 基合32上に設けた車長方向に延びるピン40には作動レ バー41がC及び道C方向に回動可能に支持され、この作 動レバー41には車長方向に延びる押圧板42が取り付けら れている。作動レバー社は、ロック解除用エアシリンダ 43のビストンロッド43aのF及び逆F方向への往復移動 に伴って回動操作されるようになっている。そして、作 動レバー41がC方向に回勁して、押圧板42がロックレバ ー2800作動鑑に設けたころ28bを下方に押圧すると、ロ

イド部材26の巨方向又は逆巨方向の移動端におけるロックが解除されるように構成されている。

一方、草輪解放用操作装置30と基本的に同様の構成を有しているが、草輪把持用操作装置30と基本的に同様の構成を有しているが、草輪把持用操作装置30とは逆に角ブロック38がスライド部材26におけるころ26dの草幅方向外方側に配置されている点のみが異なる。つまり、草輪解放用操作装置31は、角ブロック38の作動によりころ26dを介してスライド部材26を草幅方向内方、つまり、E方向に移動させることになる。この結果、前把持アーム20及び後 10把持アーム21によって、前輪10又は後輪12の把持が解除されるようになっている。

上記模成に基づいて、車両銀送装置全体の動作を以下 に説明する。

前輪10及び後輪12の取付けの終了した草両1を本草両 銀送装置により想送する場合、第2回に2点鎖線で示す 如く、後輪用把持部材13を摺動バー14・14上で後端位置 にセットするとともに、前輪用把持部材11及び後輪用把 持部材13のスライド部材26をE方向の移動端に位置させ て前把待アーム20及び後把持アーム21を解放状態にして 20 置く。そして、スラットコンペア等により本草両援送装 置による銀送開始位置に送られて來る車両1の前輪10及 び後輪12が後輪用把持部材13に対向する位置に到達し た時点で、まず、草両把持用線作装置36にて後輪用把持 部材13による後輪12の把持を行わせる。

この後輪12の把持に際しては、第6図において、まず、後輪12用の車輪把持用操作装置30のロック解除用エアシリンダ43にて作動レバー41をC方向に回動させることによりロックレバー28をD方向に回動させてロックレバー28によるスライド部村26のロックを解除する。続いて、開閉操作用エアシリンダ37により角ブロック38を逆臣方向に移動させ、ころ26dを介してスライド部村26を逆臣方向に容引することにより、前把持アーム20及び後把持アーム21をそれぞれ逆A及び逆B方向に回勤させて後輪12を把持させる。その後、ロック解除用エアシリンダ43にて作動レバー41を逆C方向に回勤させることによりロックレバー28を自重にて逆D方向に回動させて、スライド部村26を逆B方向の移動端、つまり、前把持アーム20及び後把持アーム21による後輪12の把持位置でロッ 40 クする。

後輪12の把持が完了すると、後輪用把持部材13を摺動バー14・14上で前方に移動させながら、前輪16が前輪用把持部材11に対向する位置に到達するまで上記スラットコンベア等により車両1を前方に移動させる。前輪10が前輪用把持部材11に対向する位置に到達すると、上述と同様に、前輪用の車輪把持用操作装置30にて前輪用把持部材11による前輪10の把持を行わせる。その後、本車両鍛送装置により車両1をリフトし、搬送レール8に沿って搬送する。

車両1が搬送終了位置に到達すると、車輪解放用操作 装置31により搬送開始位置とは逆の動作が行われて前輪 10及び後輪12が前輪用把持部材11及び後輪用把持部材13 から解放される。すなわち、搬送終了位置では、前述の ように、スライド部材26が車輪解放用操作装置31の角ブ ロック38により車幅方向外方端から車幅方向内方端へ足 方向へ移動させられ、それに伴って、前把持アーム20及 び後把持アーム21がそれぞれA及びB方向に回勤させられる。

上記の実施例によれば、後輪用把持部材13が搬送ユニット5に対して、車両の前後方向に移動自在となっているので、前輪用把持部材11と後輪用把持部材13間の距離を調節することによりホイールベースの異なる複数車程の搬送が行える。この場合、角ブロック38及び弾圧板2は車長方向に充分な長さを有しているので、後輪用把特部村13の車長方向の位置にかかわらず、角ブロック38によるスライド部村26の移動及び押圧板42によるロックレバー28の回動は館実に行われる。なお、上述とは逆に前輪用把持部材11を搬送ユニット5に対して、車両の前後方向に移動目在とし、後輪用把持部村13を搬送ユニット5に固定しても良い。

上記のように、本願発明の草両銀送装置は、その銀送 ユニットにおいて、ホイールベースの変更が容易である ため、モデルチェンジや、異なる草両を同一の製造ラインに流すような場合でも、素早く対応することができ る。

ての後輪12の密待に際しては、第6回において、ま
で、後輪12用の車輪把待用操作装置30のロック解除用エアンリンダ43にて作動レバー41をC方向に回動させることによりロックレバー28をD方向に回動させてロックレが128によるスライド部村26のロックを解除する。続い
で、開閉操作用エアンリンダ37により角ブロック38を逆
のスースをいることができる。

[発明の効果]

本発明の請求項第1項に係る車両級送装置は、以上のように、ある生産ライン上を搬送されている車両を該生産ラインから移動させるために、車輪を固定して該車両を保持する搬送ユニットにより、車両の搬送を行う車両搬送装置であって、上記搬送ユニットには、前輪の保持・開放を行う前輪用保持部村と、後輪の保持・開放を行う後輪用保持部村とが設けられており、前輪用保持部村又は後輪用保持部村のいずれか一方が搬送ユニットに固定されるとともに、他方は上記生産ラインを搬送される車両の搬送力によって車両の搬送方向に対して移動可能となるように該搬送ユニットに支持されている構成である

これにより、車輪の取付け後における車両の搬送を保 持部村にて車輪を保持することにより行うようにしたの で、サイドシル部分を保持する場合と異なり、車両の保 待が容易に行えるとともに、車両の保持に伴って周囲の 50 部品等に損傷を与える恐れがなくなるという効果を奏す (5)

る。しかも、前輪用又は後輪用保持部村のいずれか一方を搬送ユニットに対して、車両の前後方向に移動可能としたので、前輪用保持部村と後輪用保持部村間との間隔を調整することにより、同一の銀送ユニットを用いて、ホイールベースの異なる車両の銀送が行えるようになる。その結果、同一の車両製造ラインに複数車種を流す場合や、モデルチェンジ等によってホイールベースが変化する場合等にも、容易に対応が可能となるという効果を奏する。

また、請求項第2項に係る卓両數送装置は、請求項第 10 1項記載の卓両扱送装置において、上記前輪用保持部材 と後輪用保持部材とには、車輪の前後部に位置する前把 持アーム及び後把持アームとが、それぞれ、回勤可能に 設けられており、前把持アームと後把持アームとを卓軸 より下方で、互いに逆方向に回動させることにより卓輪 を把持する構成である。

とれにより、前把持アーム及び後把持アームは、回動 1 は車両、5 することにより車輪の把持を行うために、車両の非搬送 特部村(前軸時に、前把持アーム、後把持アームや前後把持アームの 部村(後輪界作動機構などを車両搬送装置の外部方向に突出させたり 20 ム21である。

する必要がなく、把持アーム関の状態においても、進行方向に対する幅が変化しないので、把持アーム開のまま、 根送ユニットを車両根送開始位置まで戻しても、その際の経路のスペースは最小板で済む。また、把持アーム開のまま銀送すれば、車両銀送開始位置においては、すでに把持アームが車両保持可能位置にあることになり、特に、同一車両を連続して銀送する場合には、連続して車両銀送を行うときの車両銀送装置の動作に無駄が生じなくなるという効果を奏する。

19

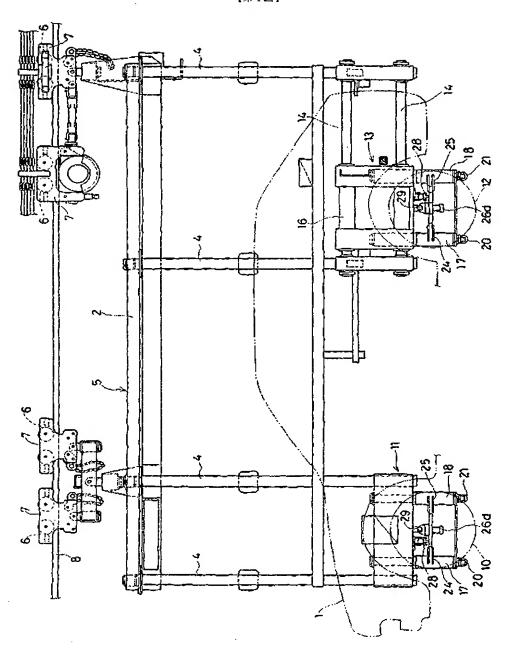
【図面の簡単な説明】

第1図は車両級送装置の側面図、第2図は車両級送装置 を車輪解放用操作装置とともに示す平面図、第3図は車 両級送装置の背面図、第4図は後輪用把持部材の平面 図、第5図は後輪用把持部材の背面図、第6図は後輪用 把持部材を車輪把持用操作装置とともに示す背面図であ る。

1 (は車両、5 (は快送ユニット、10は前輪、11は前輪用把 持部村(前輪用保持部材)。12は後輪。13は後輪用把持 部村(後輪用保持部材)。前把持アーム20、後把持アー とコアカス

特許2662264

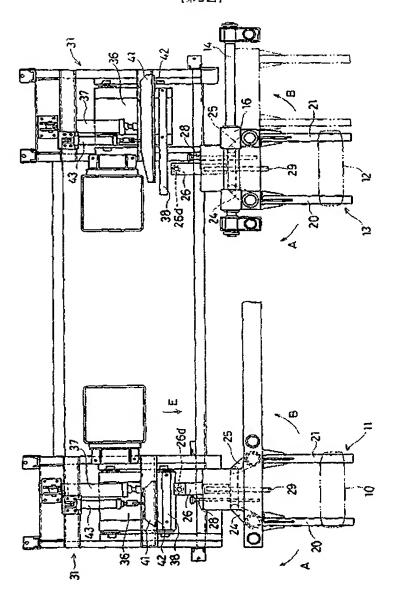
【第1図】



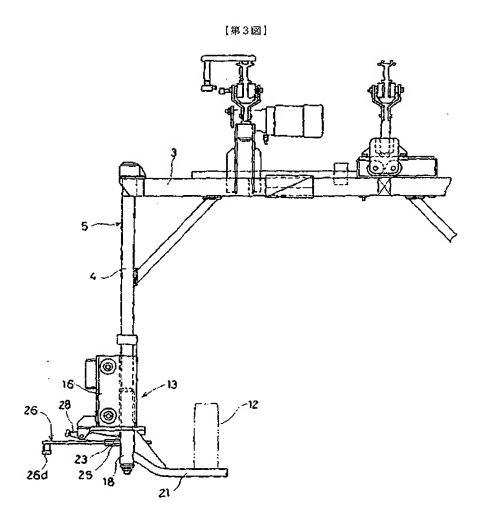
(7)

特許2662264

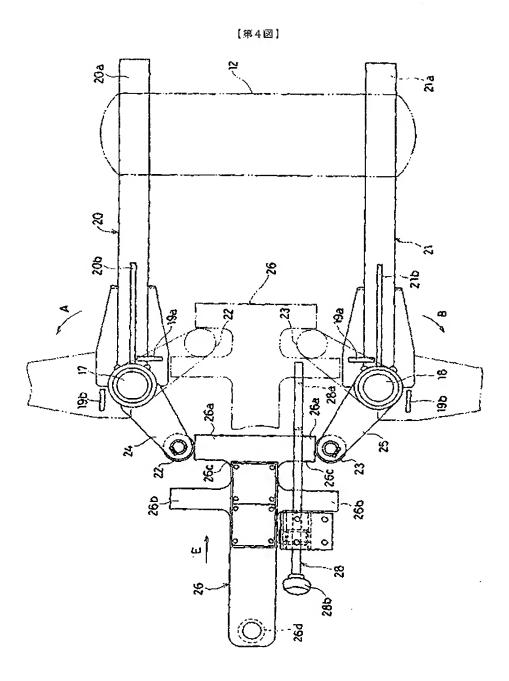
【第2図】



特許2662264

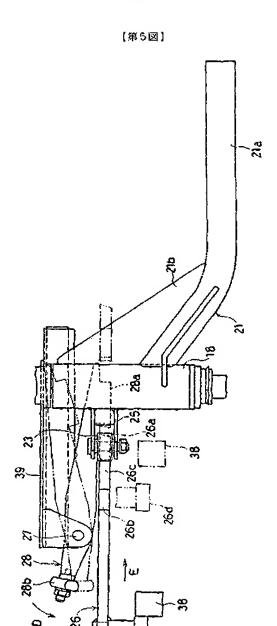


特許2662264



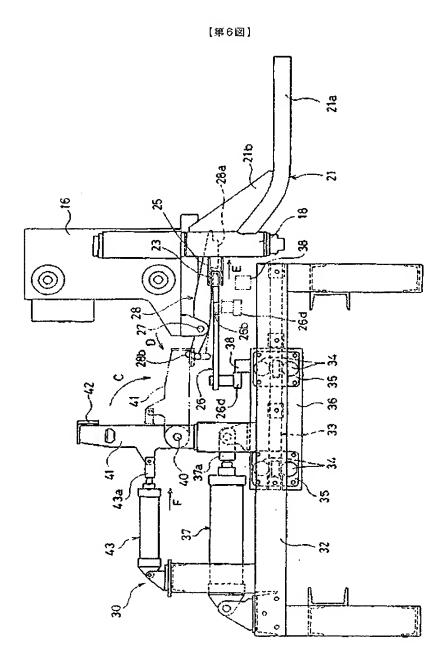
(10)

特許2662264



(11)

特許2662264



フロントページの続き

(56)参考文献 特開 昭59-67154 (JP、A)

(12)

特許2662264

特闘 昭58-33578 (JP、A) 実闘 昭58-100162 (JP、U) 特公 昭60-18580 (JP、B2) 実公 昭60-27070 (JP、Y2)

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:			
☐ BLACK BORDERS			
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES			
☐ FADED TEXT OR DRAWING			
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING			
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES			
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS			
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS			
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT			
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY			

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.